

Párování zastávek OSM a GTFS v Praze

Tomáš „Jethro“ Pokorný

xtompok@gmail.com



Proč?

- v GTFS jsou id zastávek
- v OSM jsou přesnější pozice
- multimodální plánování potřebuje obojí



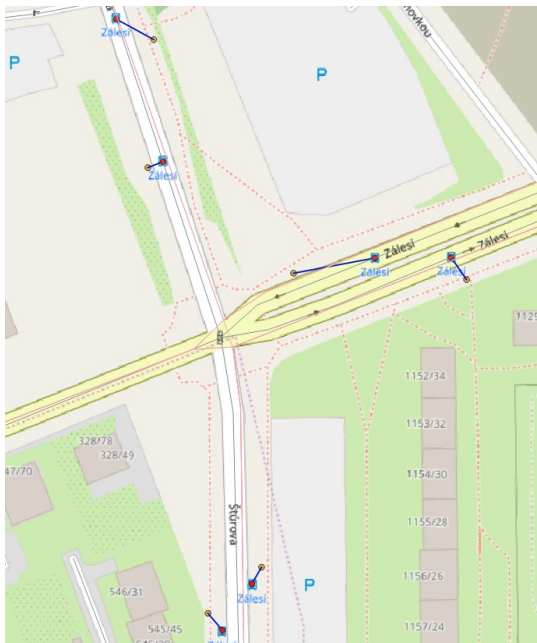
Jak?

- **rozdělení podle jména**
- **rozdělení podle druhu dopravy**
- **nalezení párování s co nejmenší váhou**
 - celková vzdálenost
 - směr (rovnoběžné zvýhodněno)
 - párujeme pouze zastávky, které mají v obou datasetech stejné množství označnicků
- **ruční kontrola výsledku**

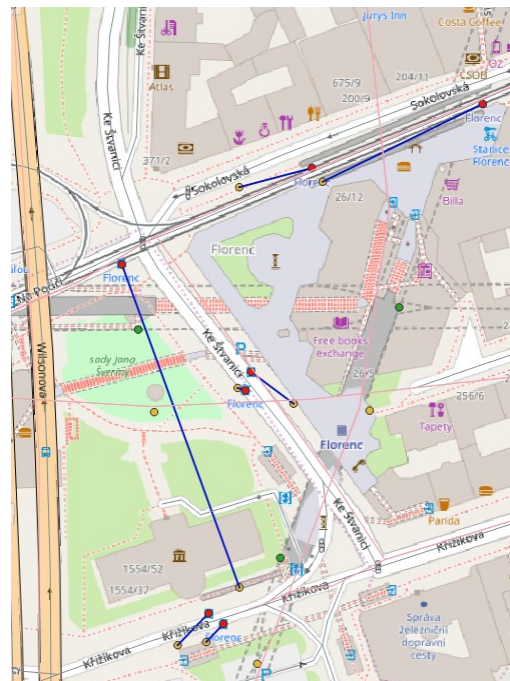


Výsledky algoritmu

Dobré (964)



Špatné (46)



Současný stav (3. 12. 2018)

- **první vlna automatického párování**
- **napsán jednoduchý nástroj na validaci**
- **automatické párování ručně zvalidováno**



Zdroje

- **<https://github.com/xtompok/osm-gtfs>**
 - zdrojáky
 - popis párovacího algoritmu
 - program na validaci
- **http://data.pid.cz/PID_GTFS.zip**
 - aktuální GTFS data



Pokračování

- **nahrání dat do OSM**
 - v procesu
- **automatické routování linek**
 - vzniklo spolu s párováním zastávek
 - validace a hlavně import do OSM ještě zabere mnoho času

pomoc vítána (pište mail)

